

DS8

Devoir surveillé du 10/01/2024

Durée : 0h50

*La qualité de la rédaction, la clarté et la précision des raisonnements interviendront pour une part importante dans l'appréciation des copies. Les résultats doivent être encadrés.
La calculatrice n'est pas autorisée.*

Dans tous les exercices, on suppose avoir importé les bibliothèques suivantes :

```

1 | import numpy as np
2 | import numpy.random as rd
3 | import matplotlib.pyplot as plt

```

Exercice 1

Une urne contient 18 boules rouges et 2 boules vertes. On effectue des tirages sans remise dans cette urne, jusqu'à vider l'urne, et on note alors X le rang d'apparition de la première boule verte, et Y le rang d'apparition de la seconde boule verte.

1. Compléter la fonction suivante de sorte que la commande `un_tirage(r,v)` simule un tirage dans une urne contenant r boules rouges et v boules vertes, et retourne 0 si la boule tirée est rouge et 1 si la boule tirée est verte.

```

1 | def un_tirage(r,v):
2 |     if rd.random()< --- :
3 |         y = ---
4 |     else :
5 |         y = ---
6 |     return( --- )

```

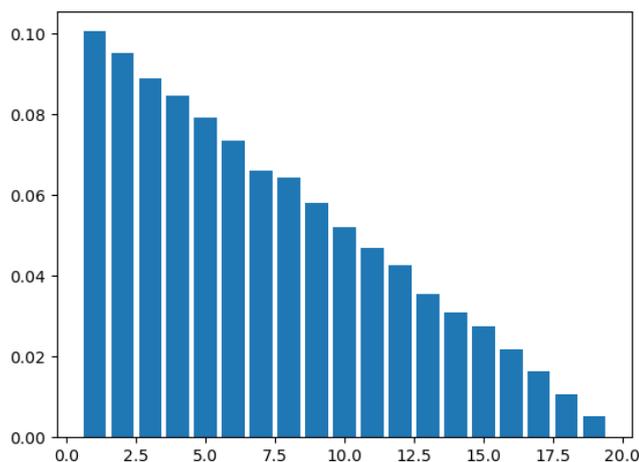
2. Compléter le programme suivant pour qu'il simule la variable aléatoire X .

```

1 | def simulX():
2 |     y = 1
3 |     nb_rouges = 18
4 |     nb_vertes = 2
5 |     while --- :
6 |         nb_rouges = ---
7 |         y = ---
8 |     return( --- )

```

3. En adaptant le programme de la question précédente, proposer une fonction `simulY()` qui simule une réalisation de la variable Y .
4. Écrire une fonction `LoiX(m)` qui fait appel m fois à la fonction `simulX()` pour estimer la loi de X . Le paramètre de sortie sera un vecteur contenant les approximations de $P(X = 1), P(X = 2), \dots, P(X = 19)$.
5. Proposer un programme permettant d'obtenir le diagramme en bâtons suivant représentant une approximation de la loi de X :



Exercice 2

On désigne par p un réel de $]0, 1[$. On considère une variable aléatoire Z définie sur un espace probabilisé (Ω, \mathcal{A}, P) prenant la valeur 1 avec la probabilité p et la valeur -1 avec la probabilité $1 - p$.

1. (a) Écrire une fonction `simulZ(p,N)` qui prend comme paramètres d'entrée un réel $p \in]0, 1[$ et un entier naturel N non nul, et qui renvoie un vecteur de taille N contenant N réalisations de la variable Z .
- (b) On considère les commandes suivantes :

```

1 | p = 1/3 ; N = 10000
2 | u = simulZ(p,N)
3 | a = np.mean(u==1)

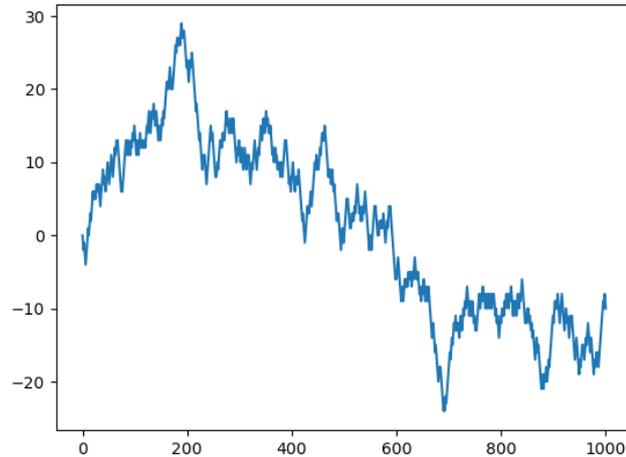
```

De quelle valeur le contenu de la variable `a` est-il proche ?

2. On considère une suite $(Z_k)_{k \geq 1}$ de variables aléatoires toutes définies sur l'espace probabilisé (Ω, \mathcal{A}, P) , mutuellement indépendantes et de même loi que Z . On assimile ces variables à des déplacements d'un point sur un axe d'origine O , les déplacements se faisant d'une unité vers la droite avec la probabilité p et d'une unité vers la gauche avec probabilité $1 - p$.

Pour tout $n \in \mathbb{N}$, on note X_n la coordonnée du point après le n -ème déplacement, et on pose $X_0 = 0$ (le voyage du point commence à l'origine).

- (a) Pour tout $n \geq 1$, exprimer X_n en fonction des variables Z_1, \dots, Z_n .
- (b) Proposer une fonction `marche(p,n)` prenant comme paramètres d'entrée un réel $p \in]0, 1[$ et un entier naturel n , et qui renvoie un vecteur de longueur $n + 1$ dont la k -ème composante contient la coordonnée du point après le k -ème déplacement.
- (c) Que permet d'obtenir la commande `y = np.sum(marche(p,n)==0)` ?
- (d) Proposer des commandes permettant de visualiser le trajet du point pour $n = 1000$ déplacements et $p = 1/2$. On représentera pour cela en abscisse le nombre de déplacements, et en ordonnée la position du point.



Exemple de trajet du point pour $n = 1000$ déplacements et $p = 1/2$.

Exercice 3

Pour tout $a, b \in \mathbb{N}$, on note $I_{a,b}$ le réel strictement positif défini par :

$$I_{a,b} = \int_0^1 x^a(1-x)^b dx.$$

On considère la fonction $f_{a,b}$ définie sur \mathbb{R} par $f_{a,b}(x) = \begin{cases} \frac{1}{I_{a,b}}x^a(1-x)^b & \text{si } x \in]0, 1[, \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$

1. Vérifier que $f_{a,b}$ est une densité de probabilité. On parle alors d'une loi bêta de paramètre (a, b) .
2. On peut montrer à l'aide d'intégrations par parties que $I_{a,b} = \frac{a! \times b!}{(a+b+1)!}$ pour tout $(a, b) \in \mathbb{N}^2$ (résultat admis).

Écrire une fonction `integrale(a,b)` qui prend en entrée deux entiers naturels a et b , et qui renvoie le réel $I_{a,b}$.

3. Écrire une fonction `f(a,b,x)` qui prend en entrée deux entiers naturels a et b et un réel $x \in [0, 1]$, et qui renvoie $f_{a,b}(x)$.

Soient $n \in \mathbb{N}^*$ et X_1, \dots, X_n , n variables aléatoires indépendantes et de loi uniforme sur $[0, 1]$. On admet l'existence de variables aléatoires à densité Y_1, \dots, Y_n telles que, pour tout $\omega \in \Omega$, les réels $Y_1(\omega), Y_2(\omega), \dots, Y_n(\omega)$ constituent un réarrangement par ordre croissant des réels $X_1(\omega), X_2(\omega), \dots, X_n(\omega)$, de telle sorte que, pour tout $\omega \in \Omega$:

$$Y_1(\omega) \leq Y_2(\omega) \leq \dots \leq Y_n(\omega).$$

4. On a entré les commandes suivantes :

```
1 | A = np.array([[6,12,3],[7,1,10]])
2 | print(np.sort(A))
```

et on a obtenu :

```
array([[ 3,  6, 12],
       [ 1,  7, 10]])
```

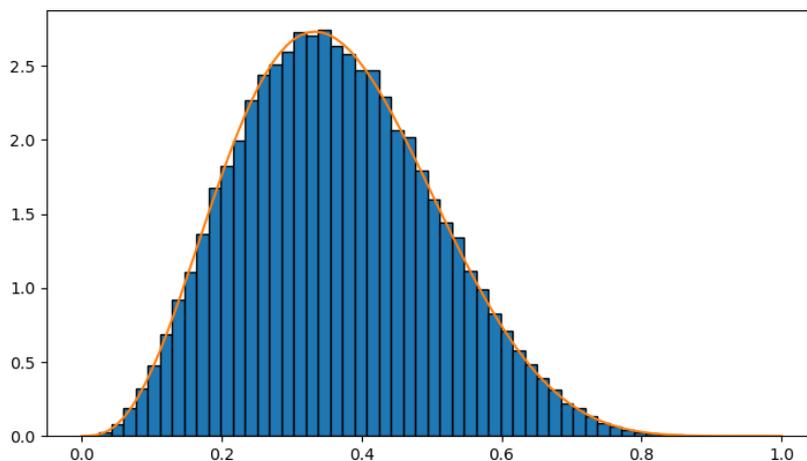
Que contient la variable A ? Expliquer ce que réalise la commande `np.sort(A)`.

5. On propose le programme suivant :

```

1 | n = 10 ; k = 4
2 |
3 | m = 100000
4 | A = rd.random([m,n])
5 | B = np.sort(A)
6 | Y = B[:,k-1]
7 | plt.hist(Y,50,density = 'True', edgecolor = 'k')
8 |
9 | x = np.linspace(0,1,100)
10 | y = f(k-1,n-k,x)
11 | plt.plot(x,y)
12 | plt.show()
```

On obtient en l'exécutant la représentation graphique suivante :



On obtient des représentations graphiques analogues pour d'autres valeurs de n et de k .

- Que contiennent les variables A , B et Y ? Expliquer en détails ce que fait ce programme.
- Que peut-on conjecturer quant à la loi de Y_k ?
- Quelles lignes de commandes peut-on ajouter au programme précédent pour estimer la valeur de $E(Y_k)$ et de $V(Y_k)$?

Proposer d'autres lignes de commandes utilisant la fonction `integrale` permettant d'obtenir une valeur approchée de $E(Y_k)$ et de $V(Y_k)$.